# 世界知的所有権機関 国際事務局

# 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(51) 国際特許分類6 H04B 7/14, 1/40 (11) 国際公開番号 A1 WO97/15991

(43) 国際公開日

1997年5月1日(01.05.97)

(21) 国際出願番号

PCT/JP96/03143

(22) 国際出願日

1996年10月28日(28.10.96)

(30) 優先権データ

特願平7/279006

1995年10月26日(26.10.95)

(81) 指定国 CA, CN, JP, KR, US, 欧州特許 (AT,

(71) 出願人 (米国を除くすべての指定国について)

エヌ・ティ・ティ移動通信網株式会社

(NTT MOBILE COMMUNICATIONS NETWORK INC.)[JP/JP]

〒105 東京都港区虎ノ門二丁目10番1号 Tokyo, (JP)

(72) 発明者;および

(75) 発明者/出願人(米国についてのみ)

伊藤和人(ITO, Kazuhito)[JP/JP]

〒239 神奈川県横須賀市野比2丁目11-8-302 Kanagawa, (JP)

鈴木 博(SUZUKI, Hiroshi)[JP/JP]

〒239 神奈川県横須賀市馬堀海岸2-28-209 Kanagawa, (JP)

中田 学(NAKADA, Manabu)[JP/JP]

〒211 神奈川県川崎市井田中ノ町325-302 Kanagawa, (JP)

恵比根佳雄(EBINE, Yoshio)[JP/JP]

〒235 神奈川県横浜市磯子区杉田9-2-4-401 Kanagawa, (JP)

(74) 代理人

弁理士 草野 卓, 外(KUSANO, Takashi et al.) 〒160 東京都新宿区新宿四丁目2番21号 相模ビル Tokyo, (JP)

(81) 指定国 CA, CN, JP, KR, US, 欧州特許 (AT, BE, CH, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

添付公開書類

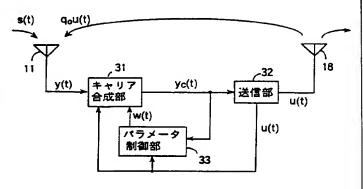
国際調査報告書

(54)Title: BOOSTER

(54)発明の名称 ブースタ装置

#### (57) Abstract

A booster device which amplifies received waves and transmits the amplified received waves is composed of a reception antenna, a carrier synthesizer, a transmitter, a transmission antenna, and a parameter controller. The carrier synthesizer generates a replica signal by multiplying a canceling signal by a cancel parameter, combines the replica signal with the received signal in at least one of a radio frequency band, an intermediate frequency band, and a base band to synthesize a signal, and generates a base-band synthesized signal from the synthesized signal. The transmitter demodulates the base-band synthesized signal and generates a transmission signal and a canceling signal by using the demodulated signal. The parameter controller determines the cancel parameters such that the power of the base-band synthesized signal is low based on the base-band synthesized signal and the canceling signal, and gives the parameter to the carrier synthesizer.



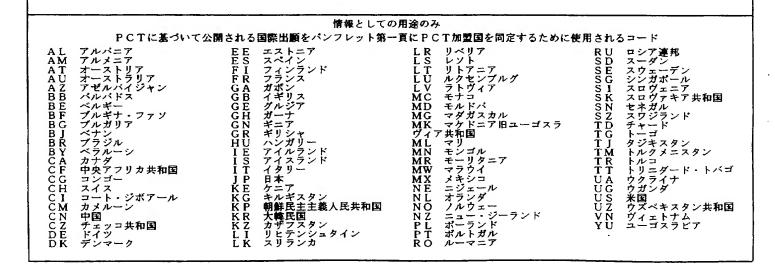
31 ... carrier synthesizer

32 ... transmitter

33 ... parameter controller

#### (57) 要約

受信波を増幅して送信するブースタ装置であり、受信アンテナ部と、キャリア合成部と、送信部と、送信アンテナ部と、パラメータ制御部とよりなり、キャリヤ合成部はキャンセル用信号にキャンセルパラメータを乗算してレプリカ信号を生成し、このレプリカ信号と受信信号とを無線周波帯、中間周波帯、ベースバンドの少なくとも1つで合成し、さらにその合成信号よりベースバンド合成信号を得、送信部はそのベースバンド合成信号の復調処理を行って復調された信号を用いて送信信号とキャンセル用信号とを生成し、パラメータ制御部はベースバンド合成信号とキャンセル用信号とからベースバンド合成信号のパワーが小さくなるようにキャンセルパラメータを決定し、算出しキャリヤ合成部に与える。



1

#### 明細書

#### ブースタ装置

#### 技術分野

この発明は例えば移動通信、特に無線呼び出し方式などにおいて電波が弱いエリアの受信条件を改善するために用いられるブースタ装置に関するものである。

移動通信システムでは、基地局からの電波が弱いエリア、例えばゾーン(セル)の周辺において通信の品質が低下する。また、山などがあると基地局に対し裏側には電波が届かなくなるので、地形的な理由でサービスを提供できない地域がある。このような条件のエリアでも高品質にサービスを行うためには基地局を増設すればよいが、サービスコストが高くなる欠点がある。

そこで簡易に通信の中継が行えるブースタ装置が利用されてきた。ブースタ装置は目的とする信号を受信して、その受信信号を増幅し、同一周波数で目的とするエリアに向かって強い電波を送信するものである。しかしながら、ブースタ装置は設置上のいくつかの条件を満たす必要がある。最も大きな課題の一つとして、送信用と受信用のアンテナが電磁波的にカップリング(結合)をして、増幅されて送信用アンテナから放射された強い電波が、受信アンテナの本来の受信信号に混入する問題がある。この混入した回り込み信号は、干渉波としてブースタ装置の動作を不安定にするという問題があった。この問題を解決するために、送信アンテナと受信アンテナとのカップリングを弱くするために、これら両アンテナを空間的に十分に離す方法がとられてきた。しかしながら、近年、ブースタ装置の設置コストを低減するために設備全体をコンパクトにする必要があり、送信アンテナと受信アンテナとのカップリングを空間的分離による方法で小さくすることが難しくなっている。

そこで、以下のようにブースタ装置に干渉キャンセル機能を付加したものが提 案されている。

第1の方法は、送信信号にパイロット信号を重畳する方法である。この方法は 図1に示すように、受信アンテナ11の入力である受信信号に帰還信号が合成器 12で重畳され、この合成器12の合成信号は、バンドパスフィルタ13,14 による帯域外信号の除去と、増幅器15による適正な増幅とが行われた後、パイ ロット信号発生器16よりのパイロット信号と合成器17で合成され、その合成信号は送信信号として送信アンテナ18から送信される。一方、合成器17の出力送信信号はカップラ19で分岐されて、その分岐信号は振幅位相制御器21で振幅と位相が調整され、帰還信号となって合成器12へ供給される。合成器12よりの合成信号はカップラ22で分岐され、その分岐出力からフィルタ23でパイロット信号が抽出され、この信号と発生器16よりのパイロット信号とが比較器24で比較処理が行われ、合成器12よりの合成信号にパイロット信号成分がなくなるように帰還信号の振幅と位相が振幅位相制御器21で比較器24の出力により制御される。

この方法では、パイロット信号を付加するために送信信号に**擾**乱が加わるという欠点があった。

第2の方法は、受信信号を変調信号で変調してから増幅する方法である。この方法は図2に示すように、合成器12の合成信号がカップラ22で分岐された後、復調器26で復調されて変調信号成分を得、これと変調信号発生器27よりの変調信号との相関が相関器28によってとられ、その相関が0になるように振幅位相制御器21が制御される。合成器12よりの合成信号はバンドパスフィルタ13で帯域外成分が除去された後、変調器29で変調信号発生器27からの変調信号により変調され、その変調出力は増幅器15で増幅され、更にバンドパスフィルタ14を通じて送信アンテナ18へ供給される。

この従来法は、相関出力が0になるようにする振幅・位相の具体的な制御アルゴリズムは示されていなかった。また、送信波に変調をかけるので、本来の送信信号とは異なり、優乱が加わっているという欠点があった。

以上のように、従来の干渉キャンセル方法では送信信号に優乱を加えているという共通の欠点があった。また、これらの優乱は本来の信号伝送特性に影響を与えないように小さな変動分にするので、干渉キャンセルのためのループを形成する信号が弱く、精度のよいキャンセルが難しかった。

この発明は送信波にパイロット信号の重畳や変調のような**擾**乱を加えずに干渉をキャンセルし、また精度のよいキャンセル制御を行えるブースタ装置を提供することを目的としている。

#### 発明の開示

この発明によるブースタ装置は、受信アンテナ部と、キャリア合成部と、送信部と、送信アンテナ部と、パラメータ制御部とを含み、キャリヤ合成部はキャンセル用信号にキャンセルパラメータを乗算してレプリカ信号を生成し、このレプリカ信号と受信信号とを無線周波帯、中間周波帯、ベースバンドの少なくとも1つで合成し、さらにその合成信号よりベースバンド合成信号を得、送信部はそのベースバンド合成信号の復調処理を行って復調された信号を用いて送信信号とキャンセル用信号とを生成し、パラメータ制御部はベースバンド合成信号とキャンセル用信号とからベースバンド合成信号のパワーが小さくなるようにキャンセルパラメータを決定しキャリヤ合成部に与える。

このように、この発明はパイロット信号の挿入、付加的な変調などを行わずに 干渉成分を除去するので、送信信号には何の擾乱も加わらない、またベースバン ドにおける誤差検出による適応信号処理により干渉除去性能が著しく優れている。 図面の簡単な説明

- 図1はパイロットを用いて干渉除去する従来のブースタ装置を示すブロック図。
- 図2は特定の変調を行って干渉除去する従来のブースタ装置を示すブロック図。
- 図3はこの発明によるブースタ装置の基本構成例を示すブロック図。
- 図4は図3中のキャリヤ合成部31の具体例を示すブロック図。
- 図5は図3中の送信部32の具体例を示すブロック図。
- 図6は送信電力を制御する例を示すブロック図である。

## 発明を実施するための最良の形態

受信アンテナ部は、基地局からの信号を希望波として受信するが、同時に送信アンテナ部からの送信信号が干渉波として混入しており、これらの重畳信号が受信信号となる。

この発明の基本構成を図3に示す。以下で述べる信号はすべて複素包絡線表示されているとする。即ち、実数の信号を $x_r(t) = Re\{x(t)exp(j2\pi ft)\}$ のように複素包絡線x(t)で表す。キャリヤ合成部31は、受信信号y(t)とキャンセル用信号u(t)との合成処理を行い、その合成信号よりベースバンド合成信号 $y_c(t)$ を複素包絡線信号として出力する。この合成処理は無線周波帯、中間周波帯、ベース

バンドのどのステージで行ってもよいし、所望の組み合わせの複数の周波数帯で 行ってもよい。

送信部 32 は、ベースバンド合成信号の復調処理によって得られるデータ信号を用いて送信信号とキャンセル用信号とを生成する。キャンセル用信号は、受信信号の復調結果を再び変調して得られるベースバンド信号 $u_{\bullet}(t)$  から送信信号である無線周波信号 $u_{r}(t)$  が生成されるまでの所望のステージにおける信号から生成される。送信信号はそのキャンセル用信号に対し一定の複素数を乗算した関係にあるだけなので、送信信号及びキャンセル用信号ともu(t)で表すことにする。パラメータ制御部 33 は、ベースバンド合成信号とキャンセル用信号とからキャンセルパラメータw(t)を算出してキャリヤ合成部に出力する。

この構成の各部の作用について詳細に説明する。前述のように、実数の信号を $x_r(t)=Re\{x(t)\exp(j2\pi\,ft)\}$ のように複素包絡線x(t)で表す。従って、実数部 $Re\{x(t)\}$  は同相成分の振幅、虚数部  $Im\{x(t)\}$  は直交成分の振幅を表す。キャリヤ周波数 f は、RF帯(無線周波帯)では $f_r$ , I F帯(中間周波帯)では $f_i$ ,ベースバンドでは0である。複素包絡線で、記述することにより、RF帯、I F帯、ベースバンドにおける同様な処理を簡単に表現することができる。

受信アンテナ11で受信される受信信号複素包絡線y(t)には希望波複素包絡線s(t)と、送信アンテナ18から送信された送信信号複素包絡線u(t)がリークして受信された干渉波複素包絡線 $q_0u(t)$ と、雑音複素包絡線n(t)とが重畳され、y(t)は次式で示される。

$$y(t) = s(t) + q_0 u(t) + n(t)$$
 (1)

ただし、 $q_0$ は送信アンテナ11と受信アンテナ18との複素カップリング係数、送信信号u(t)は復調された信号をもとに時間 $\tau$ 。だけ遅延して再変調された信号  $s(t-\tau_a)$ を入力レベルに対して複素利得G倍に増幅したものであり、次式で表せる。

$$u(t) = Gs(t - \tau_d)$$
 (2)

キャリヤ合成部31はキャンセル用信号u(t)にキャンセル用パラメータw(t)を乗算してレプリカ信号複素包絡線r(t)=w(t)u(t)を生成し、更に受信信号y(t)とレプリカ信号r(t)との差分により、次式で示す合成信号複素包絡線 $y_*(t)$ を生成

する。

$$y_{\circ}(t) = y(t) - r(t) = y(t) - w(t)u(t)$$
 (3)

キャリヤ合成部31では、図4を参照して後述するように、更に合成信号 $y_o(t)$ を増幅、周波数変換、帯域フィルタリングの処理をしてベースバンド合成信号 $y_o(t)$ として出力する。これら増幅、周波数変換、帯域フィルタの処理により得られるベースバンド合成信号 $y_o(t)$ は $y_o(t)$ に一定の複素数を乗算したものと同じである。このベースバンド合成信号 $y_o(t)$ は合成信号 $y_o(t)$ をIQ検波(直交検波)することにより、即ち、入力変調信号に同相と直交位相のキャリヤ信号をそれぞれ乗算し、高調波成分を低域通過フィルタで除去することにより得られ、実部Re $\{y_o(t)\}$ と虚部 I  $m\{y_o(t)\}$  の2 つのベースバンド信号として出力される。以下では、これらをそのまま複素数 $y_o(t)$  で表示する。なお、RF帯、IF帯およびベースバンドにおける合成信号 $y_o(t)$  はそれぞれ大きさと位相が異なるが、その変化分は単に一定の複素数倍であるから、簡単化のために区別しないで表示する。即ち、 $y_o(t)=y_o(t)$ である。

この発明においては、干渉信号のキャンセルをRF帯で行ってもよいし、IF帯で行ってもよいし、ベースバンドで行ってもよいし、これらの任意の組み合わせで行ってもよい。ベースバンドで干渉信号のキャンセルを行う場合には、ベースバンドのキャンセル用信号u(t)にキャンセル用パラメータw(t)を乗算してベースバンドのレプリカ信号r(t)=w(t)u(t)を生成し、さらに受信信号y(t)とレプリカ信号r(t)との差分を使って、式(3)によりベースバンド合成信号 $y_c(t)$ を直接生成する。

キャリヤ合成部 31 からのベースバンド合成信号 $y_c(t)$  は送信部 32 において復調処理され、その復調データ信号がとり出され、この復調データ信号をもとに再び受信信号と同様の変調が行われて送信信号 $u_r(t)=s(t-\tau_a)$  が生成される。送信信号 $s(t-\tau_a)$  は基地局から送信された信号と全く同じ形式の電波であり、パイロット信号の重畳、キャリヤの変調などは行わない。この送信信号 $s(t-\tau_a)$  は送信アンテナ 18 から送信されるとともに、この送信信号からキャンセル用信号u(t) が生成されてキャリヤ合成部 31 へ供給される。パラメータ制御部 33 においては、パラメータv(t) が最適に制御され、つまりベースバンド合成信号 $v_c(t)$ 

に送信信号s(t-τω)の成分が含まれないようにする。

上述したブースタ装置のパラメータ制御部33におけるパラメータの算出方法には、いろいろな方法が可能である。具体的な実現例を以下に示す。

送、受アンテナ11、18間のカップリング係数 $q_o$ は変動しないとすると、当然キャンセル用パラメータw(t)も変動しないはずであるから、w(t)=wとする。ベースバンド合成信号 $y_c(t)$  の電力は、干渉除去をしていない場合には希望波、干渉波および雑音の各電力の和となる。レプリカ信号r(t)で干渉波を除去していくとベースバンド合成信号 $y_c(t)$  の電力は徐々に減少し、完全に除去できたときに合成信号 $y_c(t)$  の電力は最小になる。そこで、ベースバンド合成信号 $y_c(t)$  の電力を評価関数  $y_c(t)$  の電力を評価関数  $y_c(t)$  の電力は場合は

$$J = |y_c(t)|^2,$$

で表される制御を行う。ここで|z| は z の絶対値を表し、<>は集合平均、実際的には時間平均を表す。干渉除去はRF帯、IF帯、ベースパンドのいずれでも行うことができ、これら3つ帯域の全体でのキャンセルをy(t)-wu(t)で表し、またy(t)=s(t)+ $q_ou(t)$ +n(t)と表すと、評価関数<J>はさらに以下のように変形できる。

ここで、 $\sigma$ , $^2$ =<|s(t)| $^2$ >,  $\sigma$ u $^2$ =<|u(t)| $^2$ >,  $\sigma$ u $^2$ =<|n(t)| $^2$ > とし、A\*はAの複素共役を表す。また、雑音は全くランダムで、s(t)、u(t)とは相関がないので、<s\*(t)n(t)>=0, <u\*(t)n(t)>=0.

更に、 $\langle s^*(t)u(t) \rangle = \sigma_s \sigma_u \rho$  とおく。 $\rho$  はs(t)とu(t)の相関係数である。このように置くと、式(5-1) は

$$< J> = \sigma_s^2 + |q_0 - w|^2 \sigma_u^2 + \sigma_z^2 + 2\sigma_s \sigma_u (q_0 - w) Re[\rho]$$
(5-2)

となる。復調した後に変調しているので、受信信号の受信からその復調の後、変

調信号を得るまでの遅れ時間 $\tau$ 。はシンボル長T,間隔より十分大であり、 $\tau$ 。 $\gg$  T。とみなしてもかまわない。このとき、時間t における $S^*(t)$  とu(t)は異なる変調となり、従って、その積の平均値 $<S^*(t)u(t)>$  はほぼ 0 となるので  $\rho = 0$  とみなすことができる。従って、式(5-2)は次のようになる。

$$< J >= \sigma_{s}^{2} + \sigma_{n}^{2} + |q_{0} - w|^{2} \sigma_{u}^{2}$$
 (6)

上式からわかるように、完全にキャンセルできる条件、つまり $w=q_0$  のとき J は最小となる。しかしながら、カップリング係数 $q_0$ の値は実際には不明であるから、何らかのアルゴリズムでこの値を求める必要がある。そこで、サンプリング 時点kTs のw を単にTs を省略してw(k)として、最急降下法で

$$\mathbf{w}(\mathbf{k}) = \mathbf{w}(\mathbf{k}-1) - (\mu/2) \, \partial \, \mathbf{J} / \, \partial \, \mathbf{w} |_{\mathbf{t} = \mathbf{k} \, \mathbf{T}} \tag{7}$$

のようにパラメータ $\mathbf{w}(\mathbf{k})$ を逐次的に更新することを考える(s. Haykin, Adaptive Filter Theory, 2nd Edition, Prentice-Hall, 1991)。 $\mu$ はステッ プサイズである。式(4)を偏徴分すると

$$\partial J/\partial w = -2y(t)u^*(t) + 2u(t)u^*(t)w = -2y_c(t)u^*(t)$$
 (8)

である(上記文献参照)。これを式(7)に代入して、以下のようなアルゴリズムが導かれる。

$$w(k) = w(k-1) + \mu y_c(k) u^*(k)$$
 (9)

このように、ベースバンド合成信号 $y_c(t)$  にキャンセル用信号u(t)の複素包絡線の複素共役数およびステップサイズ $\mu$ を乗算して、係数を更新できる。つまり、 $\mu y_c(k)u(k)$  が前回のキャンセルパラメータw(k-1)に帰還されてキャンセルパラメータが更新される。

図4はキャリヤ合成部31のより詳細な実施例を示している。この図ではRF段、IF段とベースパンド段の各段で干渉信号キャンセルのための合成を行っている。そのためにキャンセル用信号として、RF帯は $u_r(t)$ , IF帯は $u_i(t)$ 及びベースパンドは $u_s(t)$ の3つの信号が図3の送信部32(図5を参照して後述)から入力されている。また、パラメータ制御部33(図3)はベースパンド合成信号 $y_s(t)$ と、図5の送信部からのそれぞれの帯域のキャンセル用信号 $u_r(t)$ ,  $u_s(t)$ 、 $u_s(t)$  とが与えられ、次式

$$w_r(k) = w_r(k-1) + \mu_r y_c(k) u_r^*(k)$$
 (10)

$$w_{i}(k) = w_{i}(k-1) + \mu_{i} y_{c}(k) u_{i}^{*}(k)$$
(11)

$$w_b(k) = w_b(k-1) + \mu_b y_c(k) u_b^*(k)$$
 (12)

によりRF帯、IF帯、及びベースバンドに対するキャンセルパラメータ $\mathbf{w}_{\mathbf{r}}(\mathbf{k})$ ,  $\mathbf{w}_{\mathbf{b}}(\mathbf{k})$ ,  $\mathbf{w}_{\mathbf{b}}(\mathbf{k})$  をそれぞれ生成する。ここで $\mu_{\mathbf{r}}$ 、 $\mu_{\mathbf{i}}$ 、 $\mu_{\mathbf{b}}$ はそれぞれRF帯、IF帯、及びベースバンドの修正ステップサイズを表す。

2つの乗算器と $\pi/2$ 移相器により構成されたRF用複素包絡線変換器35はRF帯用キャンセル信号 $u_r(t)$ をパラメータ $w_r$ で複素乗算して、RF帯のレプリカ信号 $r_r(t)$ を生成し、同様に2つの乗算器と $\pi/2$ 移相器で構成されたIF用複素包絡線変換器36はIF帯のレプリカ信号 $r_r(t)$ を生成し、またベースバンド用複素乗算器37はキャンセル信号 $u_r(t)$ とパラメータ $w_r(t)$ と複素乗算してベースバンドのレプリカ信号 $r_r(t)$ を生成する。

このように3段階に分けて干渉波をキャンセルすると各段でそのハードウェアに最適なキャンセル量を設定できるので各構成部に過度な精度を要求しないというメリットがある。図3において、一般に送信アンテナ18から受信アンテナ11にリークされる信号qou(t)のパワーレベルは、受信アンテナ11での希望信号s(t)のパワーレベルより30~40dB程度高いので、無線周波帯における合成器

38で予め無線周波用レプリカr<sub>r</sub>(t)により干渉除去処理を行うことにより、低雑音増幅器39の動作が飽和しない範囲の希望信号に対する最大利得を高くできる効果がある。また、ベースバンドにおける複素乗算器37、直交検波器46及び合成器47の信号処理をディジタル処理で行うように構成した場合は、アナログ処理の場合より処理精度を高めることができる。

図5は図3における送信部32の詳細な実施例を示している。図4中のベースバンド合成信号y。b(t)、即ちyc(t) は復調器51で復調されてデータ信号に変換され、このデータ信号に基づいて再び変調を行う。この変調は2段階に行われ、まず変調器52でデータ信号系列によってベースバンドの変調波複素包絡線(ベースバンド変調信号)ub(t) が生成され、次にこれが2つの乗算器と、 $\pi$ /2移相器と、加算器から構成された直交変調器53によって局部発振器54からの周波数fiの局部信号によりIF帯の変調信号に周波数変換される。この様にして得られたIF帯変調信号ui(t) は更に周波数変換器55で局部発振器56よりの局部信号によりBF帯へ周波数変換され、バンドバスフィルタ57、送信増幅器15を経て送信信号ur(t) として出力される。変調器52の出力はベースバンドキャンセル用信号ub(t) として図4の乗算器37に与えられ、直交変調器53の出力はIF帯用キャンセル信号Iu(t) として複素包絡線変換器36に与えられる。

図4の構成では、IF増幅器(AGC増幅器)45がレベル検出器として使用されている。具体的には、レベル検出器45としての対数増幅器の出力、あるいはレベル検出器45としての自動利得制御増幅器の利得制御信号をレベル信号として利用できる。このようなレベル検出器により、平均レベルを観測することによって以下のようにキャンセルパラメータを求めることができる。

全くキャンセルされていないとき、式(6)のようにそのレベルは希望波、干渉波、雑音およびレプリカの合成電力になる。しかし、レプリカの振幅と位相を調整して干渉波と打ち消し合うようにすれば、合成レベルは低下するはずである。最も精度よく干渉波がキャンセルされた状態では、レベル検出器45の出力は希望波と雑音の合成電力レベルを示すことになり、最小電力となる。そこで、パラ

メータ制御部33は、前記レベル検出器45の検出レベルを観測しながら、そのレベルが最小になるようにパラメータWr, Wiを制御するようにしてもよい。振幅と位相を調整するパラメータは、試行錯誤により逐次的に求める。ただし、この方法ではレベル検出器45の前でキャンセルする必要があるから、RF帯とIF帯のキャンセラのみに有効である。また、位相に関する情報が無く、レベルだけで調整を行うので精度があまりよくない場合がある。従って、粗調整に適している。パラメータWbの調整は式(9)によって行う。

図6は送信部32においてレベル制御器としてアッテネータ58を挿入し、送信出力を制御できるようにしたものである。ブースタ装置の動作開始直後は、キャンセルパラメータWr、Wi、Wbがまだ最適値に収束しておらず、復調器51の入力には干渉波がまだ十分キャンセルされていない信号が入力されることになる。そのため、復調されたデータが全くランダムになるので、送信信号も全くランダムに変調されてしまう。そこで、はじめはキャンセルしなくても希望波が十分復調できるレベルに出力を抑え、徐々に出力を増大する。増大していく速度はキャンセルパラメータを求められる程度に徐々に行うものとする。このアッテネータ58の制御はパラメータ制御部33により行われる。

図4の受信回路と、図5の送信回路には局部発振器が多用されている。これらの周波数精度が悪いと干渉波成分の複素包絡線をベースバンドで観測したときに周波数設定誤差の分だけ希望波に対して回転している。キャンセルパラメータがこれらの回転に十分追従していれば、干渉を除去できるが、通常は追従のために定常位相誤差が必然的に発生し、パラメータ推定精度が低下する。そこで、これらの局部発振器を位相同期ループで1つの基準発振器の出力位相に同期させ、局部発振器出力の周波数とともに位相を同期させる。この方法を採用すれば、パラメータ制御部33は干渉波の位相回転を追従する必要がないので、キャンセルパラメータを精度よく求めることができる。

以上の説明では、式(5-2) において $\rho = 0$ という近似が成立することを前提に説明した。このためには $\tau_a \gg T_s$  となり、かつ $\langle s^*(t)u(t) \rangle = \langle s^*(t)s(t-\tau_a) \rangle = 0$ となる必要がある。希望波信号s(t)が狭帯域スペクトル制限されていると、シンボル周期 $T_s$ に対して長い符号間干渉が発生し、上述の近似が成立しなくなる可

能性がある。この時の対処方法として、送信信号u(t)のキャリア周波数を受信希望波信号s(t)のキャリア周波数からわずかにオフセットさせる方法が可能である。即ち、ブースタ装置の希望波s(t)である基地局からの受信波のキャリア周波数f、に対して、ブースタ装置の送信キャリア周波数f、とする。この時、送信信号u(t)は、周波数オフセットを与えない場合の送信信号uo(t)を使って次式

$$u(t) = u_0(t) \exp(j2\pi \Delta ft)$$
 (13)

$$\Delta f = f_r' - f_r \tag{14}$$

で表すことができる。  $\Delta f = 0$  の場合u(t) は $u_o(t)$  となる。送信信号u(t) の信号 スペクトル帯域が所定の帯域内に収まる程度に  $\Delta f$  のオフセットを設定する。このようにすると、式(6) の条件である<s\*(t)u $_o(t)>=0$ とならなくても、即ち信号s(t)と $u_o(t)$  の相関が0にならなくても、時定数 $1/\Delta f$ より充分長い時間経過すると $exp(j2\pi \Delta ft)$  の平均が0になるため、次式

$$\rho = \langle s^*(t)u_0(t) \exp(j2\pi \Delta ft) \rangle / (\sigma, \sigma_u)$$
 (15)  
 
$$\varepsilon 0 \text{ crtsc} \delta_o$$

この方法は、わずかな周波数オフセット Δ f を加えるものであり、通常の帯域内における周波数ドリフトとしてシステムで許容する範囲内のものとすることができる。従って、従来の第2の方法(図2)のように、信号に**擾**乱を加える程のものではない。

具体的な方法としては、図5における変調器52において周波数オフセットを加える方法がある。変調器52はu(t)の同相成分と直交成分をベースバンド信号として出力する。即ち、u(t)としてub(t)を出力する。ub(t)は周波数オフセットを加えないときは、 $s(t-\tau_a)$ のベースバンド信号を出力していたので、この時のub(t)をubo(t)とする。即ち、ubo= $s(t-\tau_a)$ である。周波数オフセットは変調器内でubo(t)に対してexp(j2 $\pi$   $\Delta$  ft)を複素乗算すれば容易に得られる。この時、ub(t)=ubo(t)exp(j2 $\pi$   $\Delta$  ft)となる。周波数オフセットを加える変調器では、ub(t)としてub(t)=ubo(t)exp(j2 $\pi$   $\Delta$  ft)の同相成分と直交成分をベースバンド信号として出力する。このようにして生成される信号ub(t)には $\Delta$  f のオフセットがあるので、図5のレプリカ信号ub(t)、ui(t)、ui(t)、cもオフセットが含まれることになる。周波数オフセットした送信波ur(t)が受信アンテナにリークし

ているので、これらのオフセットしたレプリカでリーク信号をキャンセルすることができる。従って、式(4) から(12)までの説明がそのまま成立する。

もう1つの方法は、図5の局部発振器54または56の発振周波数fiまたはfiに  $\Delta$  f のオフセットを加える方法である。前述したように、これらの発振器は受信側の局部発振器41、48(図4)と同期しているが、その位相同期を保ちつつ、周波数をオフセットさせると正確な  $\Delta$  f が得られる。ここで、局部発振器54に  $\Delta$  f のオフセットを与えたとする。このとき、 $u_i(t)$ ,  $u_r(t)$ も単に  $\Delta$  f だけオフセットしたものになるだけなので、そのキャンセルアルゴリズムは前述したものと同様となる。しかしながら、 $u_b(t)$  についてはオフセットを与えていないから、これを $u_{bo}(t)$ とみなし、 $u_b(t)=u_{bo}(t)$ exp( $j2\pi$   $\Delta$  ft)のように複素乗算したものを $u_b(t)$ とし、図4の複素乗算器37へ入力する。あるいは、 $u_{bo}(t)$ をそのまま複素乗算器37へ入力し、 $w_b$ にexp( $j2\pi$   $\Delta$  ft)を乗算した $w_b$ exp( $j2\pi$   $\Delta$  ft)を複素乗算器37に与えても同じ効果が得られる。

以上の説明では、ブースタ装置の送信アンテナから受信アンテナへのカップリング係数 $q_0$ が一定であるとした。しかし、実際には温度変化などの外部環境によって $q_0$ は変化することが考えられる。この変化が緩やかであれば、式(9) のアルゴリズムは適応的に $q_0$ の変化に追従するはずである。その追従速度はステップサイズ  $\mu$  ( $\mu_r$ ,  $\mu_i$ ,  $\mu_b$ ) で調整することができる。理論的には $1/\mu$ はこのアルゴリズムの時定数であり、 $\mu$ を小さくすれば時定数が長くなり、長時間平均により精度の高い干渉キャンセルが可能である。一方、 $\mu$ を大きくすれば、時定数が小さくなり、変動に素早く追従するようになる。

一般にRF帯及びIF帯のキャンセル部は構成要素がアナログ回路であるから精度があまり高くない。一方、ベースパンドのキャンセル部はディジタル信号処理であるから、精度が高く、細かな制御が可能である。しかしながら、ベースパンドにおけるキャンセルでは、低雑音増幅器などの飽和への対処はできない。そこで、これらのキャンセルを q の成分に対応して分割して実行することが望ましい。カップリング係数を $q=q_0+\Delta q$ のように分離して考える。 $q_0$ はこれまでのように、緩慢な変動成分、 $\Delta q$  は比較的変化の速い成分である。一般に、 $q_0\gg\Delta q$  の場合が多いと考えられる。そこで、RF, IF 帯のキャンセルでは、式(10), (11)の $\mu_r$  ま

たは $\mu$ : を比較的小さくする。これにより、カップリングが大きく、変化の緩やかな成分が除去される。その残差と変化の速い小さな成分をベースバンドキャンセラで除去するために、 $\mu$  。を比較的大きくとる。ベースバンドはディジタル信号処理なので、精度が高く、また、変動の速度に応じて式(12)以外にも、優れた適応信号処理として知られるRLSアルゴリズム、カルマンフィルタなどを用いることができる。

#### 発明の効果

以上述べたように、この発明によればパイロット信号挿入、変調などを行わずに干渉成分を除去するので、送信波には何の擾乱も加わらないこと、またベースバンドにおける適応信号処理のため干渉除去性能が著しく優れている。この発明は移動通信、特に無線呼び出し方式のブースタ装置に有効である。

#### 請求の範囲

# 1. 受信アンテナと、

キャンセル用信号にキャンセルパラメータを乗算して生成したレプリカ信号と 受信信号とを、無線周波帯、中間周波帯、ベースバンドの少なくとも1つで合成 し、その合成信号からベースバンド合成信号を得て出力するキャリヤ合成部と、

上記ベースバンド合成信号の復調処理を行って得られたデータ信号を用いて送 信信号と、上記キャンセル用信号とを生成する送信部と、

上記送信信号を送出する送信アンテナ部と、

上記ベースバンド合成信号と上記キャンセル用信号とから上記ベースバンド合成信号のパワーを小さくするように上記キャンセルパラメータを算出して、上記キャリヤ合成部に出力するパラメータ制御部、

とを含むブースタ装置。

- 2. 請求項1のブースタ装置において、上記パラメータ制御部は上記ベースバンド合成信号と、上記キャンセル用信号と、ステップ係数との積を前回の上記キャンセルパラメータに加算することにより更新された上記キャンセルパラメータを逐次的に生成する手段を含む。
- 3. 請求項1または2のブースタ装置において、上記キャリア合成部はベースバンドで上記合成を行い、上記送信部は上記送信信号を生成するための変調手段を有し、上記ベースバンド信号がキャンセル用信号として上記キャリア合成部に与えられる。
- 4. 請求項1のブースタ装置において、上記ベースバンド以外における上記合成信号のレベルを検出するレベル検出器が設けられ、上記パラメータ制御部は検出された上記合成信号のレベルが最小となるよう上記キャンセルパラメータを逐次決定する手段を含む。
- 5. 請求項1乃至4のいずれかのブースタ装置において、上記送信部は上記送信信号のレベルを調整するレベル制御手段を含み、上記パラメータ制御からの制御信号により上記レベル制御手段が制御される。
- 6. 請求項1乃至4のいずれかのブースタ装置において、周波数変換用の局部発

振器の出力位相は全て一つの基準発振器に同期されている。

- 7. 請求項1または2のブースタ装置において、上記送信部は上記データ信号を変調してベースバンド変調信号を生成する変調器を含み、上記キャンセル用信号は上記ベースバンド変調信号を含み、上記パラメータ制御部が生成するキャンセルパラメータは上記ベースバンド合成信号と上記ベースバンド変調信号とに基づいて生成されたベースバンド用キャンセルパラメータを含み、上記キャリア合成部は上記ベースバンド変調信号と上記ベースバンド用キャンセルパラメータを複素乗算してベースバンドンプリカ信号を生成する乗算器と、上記ベースバンド合成信号と上記ベースバンド合成部とを含む。
- 8. 請求項7のブースタ装置において、上記キャンセル用信号は無線周波帯の上記送信信号を含み、上記パラメータ制御部が生成するキャンセルパラメータは上記送信信号と上記ベースバンド合成信号に基づいて生成された無線周波用キャンセルパラメータを含み、上記キャリア合成部は上記無線周波送信信号を上記無線周波用キャンセルパラメータで複素変調して無線周波レプリカ信号を生成する複素包絡線変換器と、上記受信信号と上記無線周波レプリカ信号を合成し、キャンセル処理された無線周波合成信号を出力する無線周波合成部とを含む。
- 9. 請求項8のブースタ装置において、上記送信部は上記ベースバンド変調信号を直交変調して中間周波帯変調信号を生成する直交変調手段と、上記中間周波帯変調信号を上記無線周波帯の送信信号に変換する周波数変換手段とを含み、上記キャンセル用信号は上記直交変調手段により生成された上記中間周波変調信号を含み、上記パラメータ制御部が生成するキャンセルパラメータは上記中間周波変調信号と上記ベースバンド合成信号に基づいて生成された中間周波用キャンセルパラメータを含み、上記キャリア合成部は上記無線周波合成信号を中間周波受信信号に変換する受信信号周波数変換手段と、上記中間周波変調信号を上記中間周波用キャンセルパラメータで複素変調して中間周波レプリカ信号を生成する中間周波用複素包絡線変換器と、上記中間周波受信信号と上記中間周波レプリカ信号を合成し、キャンセル処理された中間周波合成信号を出力する中間周波合成部と、上記中間周波合成信号を直交検波して上記ベースバンド合成信号を生成し、上記中間周波合成信号を直交検波して上記ベースバンド合成信号を生成し、上記

する直交検波手段を含む。

- 10. 請求項8のブースタ装置において、上記無線周波合成部の出力する上記無線周波合成信号を増幅する低雑音増幅器が設けられている。
- 11. 請求項7のブースタ装置において、上記乗算器と上記ベースパンド合成部はディジタル演算を行う手段である。
- 12. 請求項1のブースタ装置において、上記送信部は希望受信波のキャリア周波数に対しオフセットを有するキャリア周波数の上記送信信号を生成すると共に、そのオフセットを有する周波数の上記キャンセル用信号を上記キャリア合成部に帰還する。
- 13. 請求項1のブースタ装置において、上記パラメータ制御部は少なくとも上記無線周波帯と、上記ベースバンドの上記キャンセルパラメータとを適応アルゴリズムに従って逐次的に更新し、少なくとも上記無線周波帯の適応アルゴリズムの時定数は上記ベースバンドにおける適応アルゴリズムの時定数より長くされている。

図 1

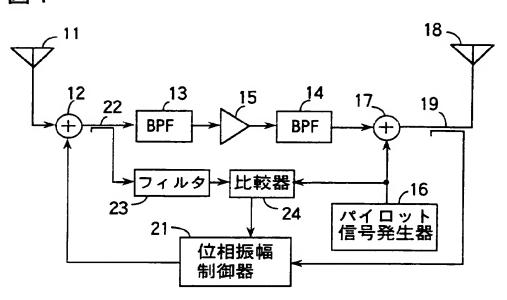


図2

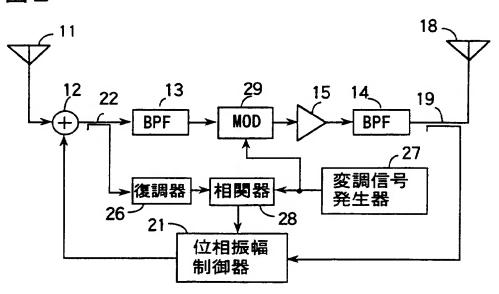
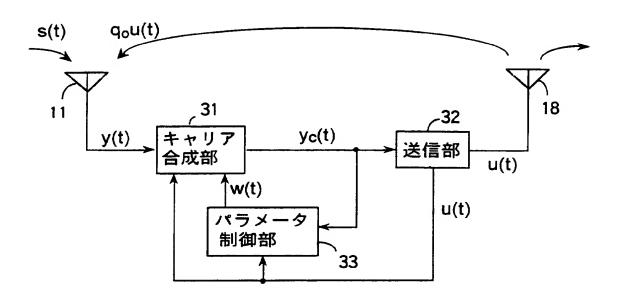
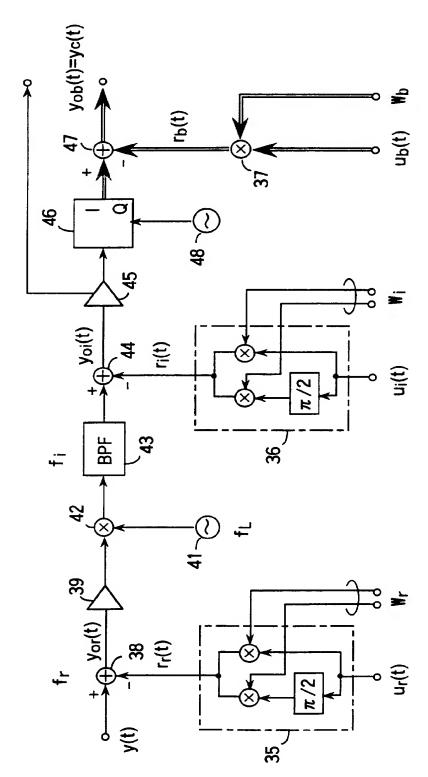


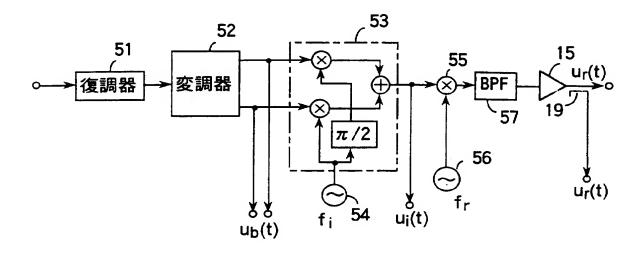
図3

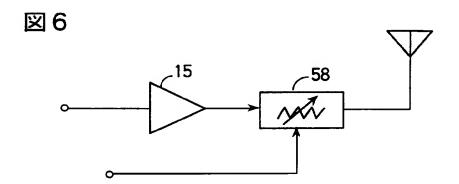




<u>※</u>

図5





# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP96/03143

		<u></u>			
A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER					
Int. Cl <sup>6</sup> H04B7/14, H04B1/40					
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC					
	DS SEARCHED				
	ocumentation searched (classification system followed by				
Int.	. C1 <sup>6</sup> H04B7/14-7/22, H04B1/	38-1/38			
Dominosta	ion searched other than minimum documentation to the ex	tent that such downwarts are included in the	- Gelds seasched		
Jits	suvo Shinan Koho	1926 - 1996	TICHE MATCHEN		
Koka Toro	ai Jitsuyo Shinan Koho oku Jitsuyo Shinan Koho	1971 - 1996 1994 - 1996			
	ata base consulted during the international search (name o	f data base and, where practicable, search to	erms used)		
C DOCT	IMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT				
	Citation of document, with indication, where ap	propriete of the relevant party per	Relevant to claim No.		
Category*					
Х	JP, 02-249321, A (Toyo Comm Co., Ltd.),	unication Equipment	1, 3, 6		
	October 5, 1990 (05. 10. 90	),			
	Page 2, lower left column,	line 16 to lower			
	right column, line 15; Fig.		4 5		
Y	Page 3, lower left column, right column, line 7 (Famil		4, 5		
A	light column, line, (laml)	y. none,	2, 7-13		
Y	JP, 61-202533, A (Mitsubish	i Flectric Corp.).	4		
_	September 8, 1986 (08. 09.		•		
	Page 2, lower left column,	lines 3 to 19; Fig. 1			
	(Family: none)				
Y	JP, 62-069738, A (Mitsubish	i Electric Corp.),	5		
	March 31, 1987 (31. 03. 87)				
	Page 3, upper left column, (Family: none)	lines 8 to 1/; Fig. 1			
1					
A	JP, 58-051632, A (Nippon Te	elegraph & Telephone	1 - 13		
	Corp.),				
X Furth	er documents are listed in the continuation of Box C.	See patent family annex.			
	il categories of cited documents:	"T" later document published after the inte			
"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention					
	"E" earlier document but published on or after the international filling date "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive				
cited	nent which may throw doubts on priority claim(s) or which is to establish the publication date of another citation or other	step was the occupient to take the			
"O" docum	l reason (as specified) cent referring to an oral disclosure, use, exhibition or other	considered to involve an inventive	step when the document is		
t _	means  "P" document published prior to the international filing date but later than				
the priority date claimed "&" document member of the same patent family					
Date of the actual completion of the international search  Date of mailing of the international search report					
January 8, 1997 (08. 01. 97) January 21, 1997 (21. 01. 97)					
Name and mailing address of the ISA/  Authorized officer					
Japanese Patent Office					
		Telephone No.	_		

# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP96/03143

ategory*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages  Relevant to claim No.		
		Relevant to claim No	
	March 26, 1983 (26. 03. 83), Page 1, lower left column, lines 5 to 17; Fig. 2 (Family: none)		
A	JP, 58-204637, A (Nippon Telegraph & Telephone Corp.), November 29, 1983 (29. 11. 83), Page 1, lower left column, line 5 to lower	1 - 13	
:	right column, line 4; Fig. 2 (Family: none)		
:			

Form PCT/ISA/210 (continuation of second sheet) (July 1992)

#### 国際調查報告

国際出願番号 PCT/JP96/03143

A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC)) Int. Cl<sup>6</sup> H04B 7/14, H04B 1/40

#### B. 調査を行った分野

調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC))

Int. Cl 6 H04B 7/14- 7/22, H04B 1/38- 1/58

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報

1926-1996年

日本国公開実用新案公報

1971-1996年

日本国登録実用新案公報

1994-1996年

国際調査で使用した電子データベース(データベースの名称、調査に使用した用語)

#### C. 関連すると認められる文献

引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
X	JP, 02-249321, A (東洋通信機株式会社), 5.10月.1990 (05.10.90), 第2頁左下欄第16行一同頁右下欄第15行,第1図,	1, 3, 6
Y	第3頁左下欄第12行-同頁右下欄第7行 (ファミリーなし)	4, 5
A		2, 7-13
Y	JP, 61-202533, A (三菱電機株式会社), 8. 9月. 1986 (08. 09. 86), 第2頁左下欄第3-19行, 第1図 (ファミリーなし)	4

#### × C欄の続きにも文献が列挙されている。

パテントファミリーに関する別紙を参照。

### \* 引用文献のカテゴリー

- 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す もの
- 「E」先行文献ではあるが、国際出願日以後に公表されたもの
- 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 文献(理由を付す)
- 「〇」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献
- 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出顧

の日の後に公表された文献

- 「丁」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって て出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理 論の理解のために引用するもの
- 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの
- 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに よって進歩性がないと考えられるもの
- 「&」同一パテントファミリー文献

国際調査を完了した日

08.01.97

国際調査報告の発送日

21.01.97

5 J

国際調査機関の名称及びあて先

日本国特許庁 (ISA/JP)

郵便番号100

東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

特許庁審査官(権限のある職員) 青木 重徳

(東)

4229

電話番号 03-3581-1101 内線 3538

C (続き). 関連すると認められる文献		
引用 <b>文献</b> の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する
<u>Y</u>	JP, 62-069738, A (三菱電機株式会社),	請求の範囲の番号
	31. 3月. 1987 (31. 03. 87),	3
	第3頁左上欄第8-17行,第1図	
	(ファミリーなし)	
Α	JP, 58-051632, A (日本電信電話公社),	1-13
	26. 3月. 1983 (26. 03. 83),	1-13
	第1頁左下欄第5-17行,第2図	
	(ファミリーなし)	
Α	JP. 58-204637, A (日本電信電話公社),	1-13
	29. 11月. 1983 (29. 11. 83),	1 1 3
	第1頁左下欄第5行一同頁右下欄第4行,第2図	
	(ファミリーなし)	